

## Szénásy István dr. (W3NIHE) oktatói órarend

## 02. hét

2012.09.14 - Péntek	2012.09.15 - Szombat
13,30-15,45 Gy r <b>D206</b> LGM_AU023_1 Automatizált villamos hajtások mvi2-1,mvi2-2	

## 03. hét

2012.09.21 - Péntek	2012.09.22 - Szombat
13,30-15,45 Gy r <b>D203</b> LGM_AU004_1 Villamos szervohajtások mma1-3	
16,00-18,15 Gy r <b>A5</b> LGM_AU001_1 Szenzorok és aktuátorok mja0-1,mja0-2,mma0-3	

## 05. hét

2012.10.05 - Péntek	2012.10.06 - Szombat
13,30-15,45 Gy r <b>D205</b> LGM_AU004_1 Villamos szervohajtások mma1-3	10,30-12,45 Gy r <b>C201</b> LGM_AU023_1 Automatizált villamos hajtások mvi2-1,mvi2-2
	13,00-15,15 Gy r <b>C201</b> LGM_AU023_1 Automatizált villamos hajtások mvi2-1,mvi2-2

## 06. hét

2012.10.12 - Péntek	2012.10.13 - Szombat
13,30-15,45 Gy r <b>D203</b> LGM_AU004_1 Villamos szervohajtások mma1-3	8,00-10,15 Gy r <b>A202</b> <b>Módosítva: 2012.06.27</b> LGB_AU025_2 Robottechnika bvi0-7
	10,30-12,45 Gy r <b>A5</b> LGM_AU001_1 Szenzorok és aktuátorok mja0-1,mja0-2,mma0-3
	13,00-15,15 Gy r <b>C204</b> LGB_AU007_1 Érzékel k és beavatkozók bma0-5,bja0-3
	15,30-17,45 Gy r <b>C204</b> LGB_AU007_1 Érzékel k és beavatkozók bma0-5,bja0-3

## Szénásy István dr. (W3NIHE) oktatói órarend

## 11. hét

2012.11.16 - Péntek	2012.11.17 - Szombat
	8,00-10,15 Gy r <b>Módosítva: 2012.06.27</b> A202 LGB_AU025_2 Robottechnika bvi0-7
	10,30-12,45 Gy r <b>Módosítva: 2012.06.27</b> A202 LGB_AU025_2 Robottechnika bvi0-7
	13,00-15,15 Gy r C203 LGB_AU007_1 Érzékel k és beavatkozók bma0-5,bja0-3
	15,30-17,45 Gy r D201 LGM_AU004_1 Villamos szervohajtások mma1-3

## 14. hét

2012.12.07 - Péntek	2012.12.08 - Szombat
13,30-15,45 Gy r C205 LGM_AU023_1 Automatizált villamos hajtások mvi2-1,mvi2-2	8,00-10,15 Gy r A5 LGM_AU001_1 Szenzorok és aktuátorok mja0-1,mja0-2,mma0-3
16,00-18,15 Gy r A5 LGM_AU001_1 Szenzorok és aktuátorok mja0-1,mja0-2,mma0-3	10,30-12,45 Gy r C204 LGB_AU007_1 Érzékel k és beavatkozók bma0-5,bja0-3
	13,00-15,15 Gy r C203 LGM_AU023_1 Automatizált villamos hajtások mvi2-1,mvi2-2
	15,30-17,45 Gy r <b>Módosítva: 2012.06.27</b> D207 LGB_AU025_2 Robottechnika bvi0-7